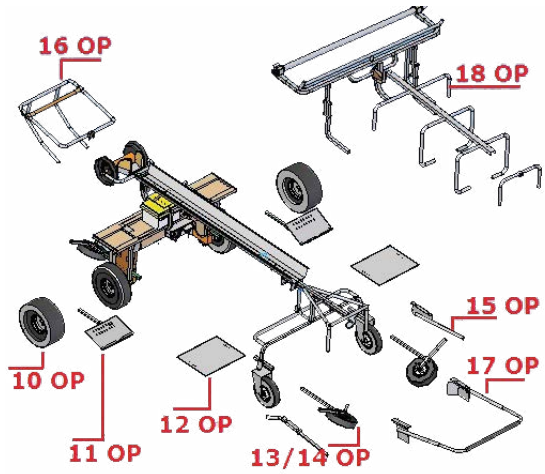


OPTIONAL



(10 OP)
23.10/50-12
| IT Ruote
| FR Pneus
| DE Bereifung



(11 OP)
| IT 2 portacasse anteriori
| FR 2 supports de caisses avant
| DE 2 Kistenträger vorn



(12 OP)
| IT 2 portacasse posteriori
| FR 2 supports de caisses arrière
| DE 2 Kistenträger hinten



(14 OP)
| IT Ruote di direzione posteriori Trelleborg 4.00/8
| FR roues de guidage arrière Trelleborg 4.-00/8
| DE Führungsräder hinten Trelleborg 4.-00/8



(13 OP)
| IT Ruote di direzione posteriori Garden 3.50/4
| FR Roues de guidage arrière Garden 3.50/4
| DE Führungsräder hinten Garden 3.50/4



(15 OP)
| IT Slitta di direzione posteriore per archi
| FR Système de guidage arrière pour arceaux
| DE Führungsschlitten hinten für Bögen



(16 OP)
| FR Protection contre le vent avant
| IT Antivento anteriore
| DE Windschutzsystem vorn



(17 OP)
| IT Antivento posteriore
| FR Protection contre le vent arrière
| DE Windschutzsystem hinten



(18 OP) "Balena"
| IT Brevettato
| FR Breveté
| DE Patentiert

| IT Batterie + Caricabatteria
Autonomia in km/giorno
| EN Batteries + Battery Charger
Range in km/day
| FR Batterie + Chargeur de batterie
Autonomie en km/jour

A
| IT n° 2 batterie al piombo, 12 V, 120 Amp, 55 Kg
| EN n° 2 batteries al piombo, 12 V, 120 Amp, 55 Kg
| FR n° 2 batteries al piombo, 12 V, 120 Amp, 55 Kg
| DE n° 2 batterie al piombo, 12 V, 120 Amp, 55 Kg
| ES n° 2 batterie al piombo, 12 V, 120 Amp, 55 Kg

B
| IT n° 1 batteria al litio, 24 V, 60 Amp, 11 Kg
| EN n° 1 battery al litio, 24 V, 60 Amp, 11 Kg
| FR n° 1 batterie al litio, 24 V, 60 Amp, 11 Kg
| DE n° 1 batterie al litio, 24 V, 60 Amp, 11 Kg
| ES n° 1 batterie al litio, 24 V, 60 Amp, 11 Kg

	1° anno/year	2° anno/year	3° anno /year	4° anno/year	5° anno/year	6° anno/year	7° anno/year	8° anno/year	11° anno/year
A	3	2,5	2						
B	2,5	2,5	2,5	2,5	2,5	2,5	2,5	2,5	2,5
C	5	5	5	5	5	5	5	5	5
D	12	12	12	12	12	12	12	12	12

| DE Batterien + Ladegerät
Reichweite in Km/Tag
| ES Baterías + Cargador de baterías
Autonomía en km/día

C
| IT n° 1 batteria al litio, 24 V, 110 Amp, 25 Kg
| EN n° 1 battery al litio, 24 V, 110 Amp, 25 Kg
| FR n° 1 batterie al litio, 24 V, 110 Amp, 25 Kg
| DE n° 1 batterie al litio, 24 V, 110 Amp, 25 Kg
| ES n° 1 batterie al litio, 24 V, 110 Amp, 25 Kg

D
| IT n° 1 batteria al litio, 24 V, 150 Amp, 30 Kg
| EN n° 1 battery al litio, 24 V, 150 Amp, 30 Kg
| FR n° 1 batterie al litio, 24 V, 150 Amp, 30 Kg
| DE n° 1 batterie al litio, 24 V, 150 Amp, 30 Kg
| ES n° 1 batterie al litio, 24 V, 150 Amp, 30 Kg



Viale Bologna 100, Forlì - www.bagionalfiero.com - www.asparagus.it
Tel. 0543 703993 - Aurenzo +39 348 87 33 409 - Marco +39 346 75 83 214
bagioni.marco@gmail.com - info@bagionalfiero.com

Novembre 2025

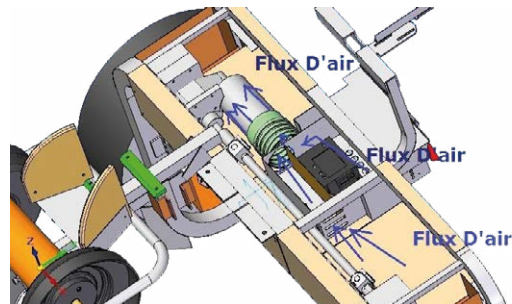


Model K8



| IT Asparago bianco
| EN White asparagus
| FR Asperges blanches
| DE Weißem Spargel





IT Telaio elastico con 2 tubi quadri piegati a freddo (aumenta la resistenza e la flessibilità)
Raffreddamento ad aria forzato del motore e della centrale (aumenta la potenza e l'autonomia)

FR Châssis élastique réalisé avec 2 tubes carrés profilés à froid (afin d'augmenter la robustesse et la souplesse)
Refroidissement par air forcé du moteur et de la centrale de contrôle (afin d'augmenter la puissance et l'autonomie)

DE Gefederter Rahmen mit 2 kaltgebogenen Vierkanthöhen (erhöht Festigkeit und Flexibilität)
Druckluftkühlung für Motor und Kontrollsystem (steigert die Leistungskraft und die Autonomie)

IT Centrale elettrica amovibile con cassa in metallo per proteggere dalle Onde Elettromagnetiche (Direttiva 2014/30/UE)

FR Centrale de contrôle électrique amovible avec boîte en métal de protection contre les ondes électromagnétique (Directive 2014/30/UE)

DE Abnehmbares automatisches Kontrollsystem mit Metallgehäuse zum Schutz vor elektromagnetischen Wellen (Richtlinie 2014/30/EU)



IT Batterie più potenti (120 Amp.), maggiore spazio per le casse, lamierati zincati, fissaggio del contenitore delle batterie (Direttiva 2006/42/CE art. 3.5.1)

FR Batteries plus puissantes (120 Amp.), plus d'espace pour les caisses, tôles galvanisées, fixation du coffre des batteries (Directive 2006/42/CE art. 3.5.1)

DE Stärkere Batterien (120 Amp.), mehr Platz für die Kisten, verzinkte Bleche, Befestigung am Batteriegehäuse (Richtlinie 2006/42/EG Art. 3.5.1)



IT Comando di avviamento posteriore per il trasferimento + Comando manuale centrale a corda

FR Commande de marche pour le transfert arrière + Commande manuelle centrale à cordon

DE Zündschaltung hinten für die Fahrt + Manuelle zentrale Seilzugsteuerung



IT Disinnesto della trazione

FR Débrayage du système d'entraînement

DE Auskupplung des Antriebs



IT Corsie di guida del film plastico cementate contro l'usura da sabbia

FR Goulotte cimentée contre l'usure du sable pour le guidage du paillage

DE Führungsbahnen für die Plastikfolie zementiert gegen Abnutzung durch Sand

IT 2 diversi allestimenti per la raccolta con uso di archi

FR 2 modèles différents pour la récolte avec utilisation d'arceaux

DE 2 verschiedene Ausstattungen für die Ernte mit Verwendung von Bögen



IT Con Optional "Balena". Accessorio per riempire le tasche del film plastico con terra (brevettato)

FR Avec optionnel "Balena". Accessoire pour remplir de terre les poches du plastique (breveté)

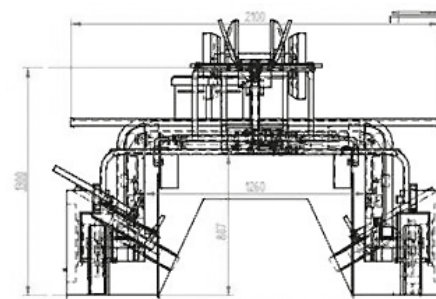
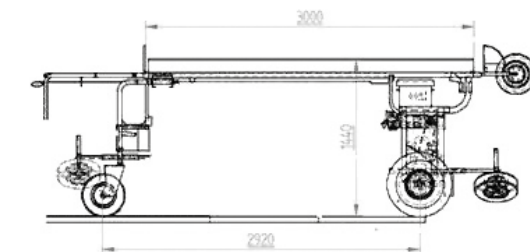
DE Mit Optional "Balena". Zubehör, um die Taschen der Plastikfolie mit Erde zu füllen (patentiert)



IT Dimensioni

FR Dimensions

DE Abmessungen



IT STOP&GO CON RILEVAZIONE DELLA PRESENZA DELL'OPERATORE

Funzioni:

- Arresta la macchina momentaneamente quando l'operatore raggiunge la parte finale della zona di lavoro evitando allo stesso l'urto con il carrello posteriore (mediante 2 sensori ottici A). Allo spostamento in avanti dell'operatore la macchina riprende l'avanzamento con una lenta accelerazione per non causare rischi (il tempo dell'accelerazione è programmabile mediante la centrale elettrica).
- Uno speciale sensore di ricognizione (fig. 7-ST - B) + (Fig. 9-ST) rileva la presenza dell'operatore nella giusta posizione di lavoro e arresta la macchina quando l'operatore è fuori posizione o a rischio.
- Nelle fasi di trasferimento dove l'operatore è posizionato dietro la macchina si esclude il sensore di ricognizione (B) mediante l'apposito interruttore (C) mantenendo attivi i 2 sensori ottici (A).
- E' possibile escludere i 3 sensori (A+B) del sistema "STOP & GO" per azionare la macchina manualmente (alla pressione continua sulla corda corrisponde l'avanzamento della macchina).
- Il sistema da noi brevettato per macchine dotate di sensori ottici "STOP&GO" è applicabile anche a altre macchine o modelli.

FR STOP&GO AVEC DÉTECTION DE LA PRÉSENCE DE L'OPÉRATEUR

Fonctions:

- Arrête la machine temporairement lorsque l'opérateur arrive au bout de la zone de travail en évitant tout contact avec le chariot arrière (grâce à 2 capteurs optiques A). Quand l'opérateur se déplace en avant, la machine se remet en marche à vitesse réduite afin d'éviter tout risque d'accident (le temps d'accélération peut être programmé depuis la centrale de contrôle).
- Un capteur de reconnaissance (fig. 7-ST - B) + (Fig. 9-ST) détecte la présence de l'opérateur à l'intérieur de la zone de travail et arrête la machine si l'opérateur se trouve hors de la zone prévue ou dans une zone dangereuse.
- Pendant la phase de déplacement, avec l'opérateur derrière la machine, il est possible de désactiver le capteur de reconnaissance (B) par l'interrupteur (C), tout en laissant en fonction les 2 capteurs optiques (A).
- Il est également possible de désactiver les 3 capteurs (A+B) du système "STOP & GO" pour actionner la machine manuellement (en tirant le cordon, la machine bouge).
- Le système que nous avons breveté pour les machines équipées de capteurs optiques "STOP&GO" peut être installé sur d'autres machines ou modèles.

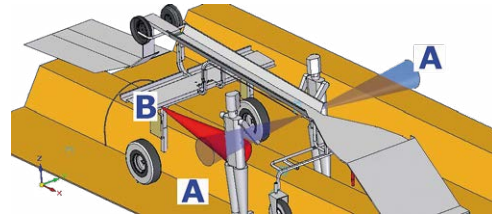


Fig. / Abb. 7- ST



Fig. / Abb. 9- ST

DE STOP & GO MIT FESTSTELLUNG DER BEDIENERPRÄSENZ

Funktionen:

- Hält die Maschine vorübergehend an, wenn der Bediener den Endbereich der Arbeitszone erreicht, so dass ein Zusammenstoß mit dem hinteren Wagen vermieden wird (mit 2 optischen Sensoren A). Wenn sich der Bediener nach vorn bewegt, nimmt die Maschine die Fahrt mit einer langsamen Beschleunigung wieder auf, um keine Gefahr zu erzeugen (die Beschleunigungszeit kann über das automatische Kontrollsystem programmiert werden).
- Ein spezieller Bewegungsmelder (Abb. 7-ST - B) + (Abb. 9-ST) erfasst die Bedienerpräsenz in der richtigen Arbeitsposition und bringt die Maschine zum Stillstand, wenn der Bediener nicht am Posten oder in einer Gefahrenposition ist.
- Beim Verfahren, wenn der Bediener sich hinter der Maschine befindet, wird der Bewegungsmelder (B) durch einen eigenen Schalter (C) ausgeschlossen. Die 2 optischen Sensoren (A) bleiben aktiviert.
- Man kann alle 3 Sensoren (A + B) des Systems "STOP & GO" ausschließen, um die Maschine von Hand zu bedienen (das durchgehende Drücken des Seilzugs entspricht dem Vorfahren der Maschine).
- Das System "STOP & GO", das von uns für Maschinen mit optischen Sensoren patentiert wurde, kann auch auf andere Maschinen oder Modelle angewandt werden.